



# ROBO Pullca

無人走行けん引車  
ロボプルカ



**中西金属工業株式会社**

〒 530-8566

大阪府大阪市北区天満橋 3-3-5

Tel.06-6351-4832

Fax. 06-6351-7822

**Nakanishi Metal Works Co., Ltd.**

3-3-5 Temmabashi Kita-ku

Osaka 530-8566 Japan

Tel.+81-6-6351-4832

Fax. +81-6-6351-7822



## 三面図



## ROBO Pullca（ロボプルカ）

最大3トンの搬送物を  
一気に運搬できる無人走行けん引車。

- ・構内の運搬を自動化
- ・本体に人が乗って手動運転に切り替えられる
- ・運転免許が不要なので誰でも運転可能
- ・現場に合わせて、自動運転と手動運転を組み合わせた運用ができる  
運搬効率をアップ＝完全無人化というよりは、「省人化」
- ・お客様が既にご使用の台車をそのまま流用ができる



## 製品スペック

名称	ROBO Pullca
最大けん引重量	3000 kg(※台車重量も含む)
自重	約 705 kg
最高速度	5km/h
最小旋回半径	1700 mm
サイズ(L × W × H)	1670 mm × 900 mm × 1940 mm
繰り返し停止精度*	約± 25mm
許容段差 / 勾配	10 mm / 2%
誘導方式	マッピング方式
通信機能	無線通信
充電器	定置式充電器
バッテリー	鉛蓄電池
容量, 電圧	120Ah, 48V (12V × 4個)
充電時間	約 8 ~ 10 時間
連続走行時間	約 2.5 時間 (全負荷走行距離＝無負荷走行距離)

制御	有人 / 無人切替式
ブレーキ	電磁ブレーキ
駆動方式	前輪操舵後輪駆動
車輪材質	ゴム
環境	温度 0 ~ 40°C (凍結無きこと) 湿度 20 ~ 80% (結露無きこと)
概要	一般工場屋内
安全装置	非常停止ボタン 障害物センサー バンパースイッチ 段差検知センサー 状態表示ライト ウィンカー 前照灯 警告ブザー コンビネーションランプ

※周辺環境により反射板の設置が必要な場合がございます。

## 効率化

フォークリフトで運搬物の積み降ろしに加え、長距離の運搬を行っていた場合、ROBO Pullca が自動で荷物の運搬をするので、フォークリフトは荷物の積み降ろしに専念できます。それぞれの特徴に合わせた運用を行うことで、構内の作業を効率化します。

## 人手不足解消

ROBO Pullca 導入により、自動運転や現場の省人化を実現することで、昨今の労働人口減少による人手不足問題を解消します。

## 安全性

ROBO Pullca が人に代わって重量物の運搬を行うため、操作ミスや教育の心配がありません。  
障害物センサーや段差検知、バンパースイッチ等で安全な自動走行を実現します。

## 作業工数削減

作業工数の削減により、作業員が他の作業に充当できます。夜間作業の人員削減、人件費の高騰など、社会環境の変化に対応します。

## 搬送物の大きさ・形状へ柔軟に対応

大きな搬送物を運ぶことも、小さな部品を一度に大量に搬送することも、台車に乗ればどんな搬送物でもけん引可能です。

## 簡単なルート設定

パソコンで走行ルートを設定するので、面倒な軌道や誘導線の敷設が一切不要です。走行ルートの変更も、パソコンで設定を変更するだけで可能です。  
導入後、磁気棒や誘導線が無いので走行ルートのメンテナンスが不要で、メンテナンス費用や工数の削減にも繋がります。